



Europäisches Patentamt
European Patent Office
Office européen des brevets

⑪ Publication number:

0 167 345
A1

⑫

EUROPEAN PATENT APPLICATION

⑬ Application number: 85304539.1

⑮ Int. Cl. 4: F 16 B 2/00

⑭ Date of filing: 26.06.85

⑩ Priority: 06.07.84 GB 8417260

⑪ Applicant: MICRA Ltd.
54 Alma Street
Luton Bedfordshire LU1 2PL(GB)

⑯ Date of publication of application:
08.01.86 Bulletin 86/2

⑫ Inventor: Hoskin, William John
5 Long Butlers
Harpenden Hertfordshire AL5 1JF(GB)

⑭ Designated Contracting States:
AT BE CH DE FR GB IT LI LU NL SE

⑯ Representative: Enskat, Michael Antony Frank et al,
Saunders & Dollymore 2 Norfolk Road
Rickmansworth Hertfordshire WD3 1JH(GB)

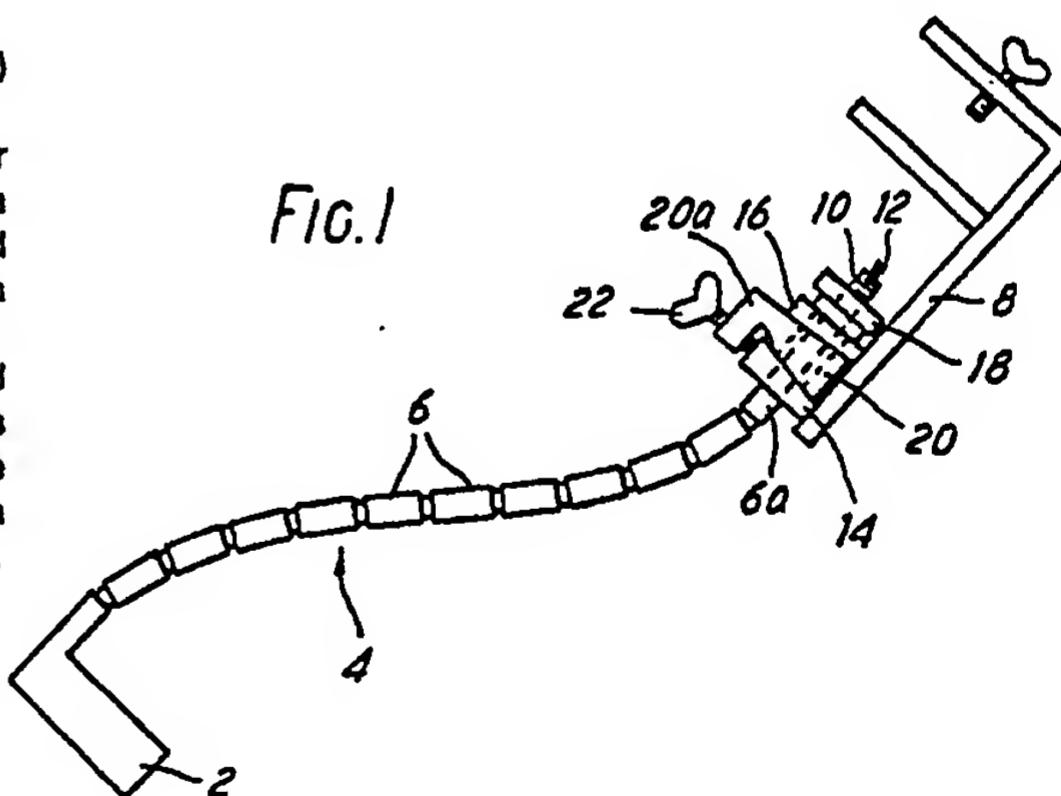
⑯ Clamping arrangements.

⑰ A snake assembly includes a plurality of elements (6) threaded on to a tensioning cable (12).

The elements (6) can be inclined relative to one another to allow the snake to adopt any desired curvature. When a tensioning device (20) is operated, the elements (6) are urged together so that they lock the snake in the curvature pattern adopted.

The contacting surfaces of the elements (6) are coated with smooth globules of tungsten or tungsten carbide. This provides the surface with an undulating random wave like topography. The effect is to provide a strong clamping action for a relatively low tensioning force in any relative position.

FIG. 1



-1-

CLAMPING ARRANGEMENTS

The present invention relates to clamping arrangements, in particular for enabling the adjustable clamping of components.

5 Supports for surgical instruments and tools such as lighting units and microscopes is effected by a variety of multi-arm or multi-element devices.

Such devices include a string of arms or elements with a holder at one end for supporting the tool or instrument and allow great versatility in the positioning of the holder. Once the holder has been positioned as required, adjoining elements or arms are clamped together under pressure to ensure that the holder remains in the required position.

10 The disadvantage of such arrangements is that considerable pressure must be applied to ensure that relative movement between adjacent arms or elements is prevented. Operators may have difficulty in applying such high pressures and the application 15 of high pressures may induce harmful strains in the components themselves.

20 British Patent Specification No. 1,156,772 discloses a clamping arrangement in which the mating surfaces of two relatively slid able plates to be 25 clamped together are provided with regularly arranged relatively large mating projections and depressions. With this arrangement, the two members can only be clamped together in a limited number of selected 30 relative positions and so is unsatisfactory for use in situations where the two members are required to be clamped together in any relative positions. Furthermore, with regularly arranged projections and 35 depressions, the two members must be rotated relatively to one another in alignment along a selected locus if a good clamping action is to be achieved.

-2-

It is an object of the invention to provide an improved clamping action between two members in whatever relative position the clamping surfaces of the members are urged together.

5 According to the present invention there is provided a clamping arrangement comprising two relatively slidabile elements arranged to be urged together to lock the two elements against relative sliding movement, the contacting surfaces of each 10 element having a topography consisting of randomly positioned smooth surfaced waves, the majority of waves falling into one of two different size ranges, the ratio of the two size ranges being greater than 70:1, whereby to allow relative sliding of the 15 elements when the pressure urging the members together is relaxed.

According to the present invention there is also provided a clamping arrangement comprising two contacting members movable relative to one another, 20 the contacting surface of each member having a randomly undulating but substantially smooth surface profile.

According to the present invention there is further provided a snake clamping assembly comprising 25 a plurality of elements threaded onto a tensionable filament, each element having a spherical head at one axial end and a corresponding part-spherical recess at its opposite axial end, the head of each element being arranged to engage the recess of its adjacent 30 element, the contacting surfaces of said elements having a randomly undulating but substantially smooth profile, and tensioning means for tensioning the threaded elements together along the filament, whereby to lock the elements in the relative 35 attitudes in which they lie at that time.

-3-

According to the present invention there is still further provided a multi-arm support in which adjacent arms are secured together by a clamping arrangement, each clamping arrangement comprising at least two members urged into contact with one another and wherein the contacting surfaces of each said member comprises a randomly undulating but substantially smooth surface.

Clamping arrangements embodying the invention will now be described, by way of example, with reference to the accompanying diagrammatic drawings, in which:

Figure 1 is a perspective view of a 'snake' clamping assembly;

Figure 2 is a fragmentary section through the 'snake' clamping assembly of Figure 1;

Figure 3 is a perspective view of a multi-arm support;

Figure 4 is a section through one clamping arrangement of the support of Figure 3;

Figure 5 is a perspective view of one of the clamping surfaces; and

Figure 6 is a plan view of one of the clamping surfaces.

The 'snake' clamping assembly shown in Figure 1 comprises a holder 2 supported by a chain 4 of elements 6 from a support member 8. The holder 2 is linked to a screw-threaded rod 10 by a multi-stranded wire cable 12, and the elements 6, each of which has a central bore, are threaded onto the cable 12 (see Figure 2).

The end element 6a of the chain 4 is arranged to abut a stop member 14 rigid with the support member 8.

The rod 10 slidably carries an abutment

-4-

member 18 and is in screw-threaded engagement with a knurled, internally screw-threaded, fastener 18. The facing surfaces of the stop member 14 and the abutment member 18 are mutually inclined and are engaged by a wedge-shaped cam member 20. The cam member 20 has a cantilevered portion 20a which extends along the outer surface of the stop member 14. The cantilevered portion 20a is traversed by, and in screw-threaded engagement with, a winged bolt 22 which has its free end in abutment with the outer surface of the stop member 14.

In operation, the winged bolt 22 is loosened to allow the wedge-shaped cam member 20 to slide in a sense in which the two members 14 and 16 can move towards one another. This reduces the tension in the cable 12 and so allows the individual elements to move relative to one another. In this state the holder 2 can be positioned as required. Once the desired position for the holder 2 is reached, the winged bolt 22 is tightened. When being tightened, the bolt 22 bears against the member 14 to cause the cam member 20 to slide between the members 14 and 16 and so urge them apart by cam action. As the member 16 is displaced away from the member 14, it engages the fastener 18 which in turn engages the rod 10 and so displaces the rod 10. The cable 12, which in turn is secured to the rod 10, is, thus tensioned to draw all the elements 6 together and in particular the end element 6a into tight abutment with the member 14. The elements 6 are thus clamped together to hold the holder 2 in the desired position and attitude.

The elements 6 are more clearly shown in Figure 2. Each element 6 has an elongate cylindrical body 6C carrying a spherical head 6B at one axial end

-5-

and is provided with a part-spherical recess 6D at its other axial end.

The elements 6 are placed end to end so that the head 6B of one element matingly engages the part-spherical recess 6D in the adjacent element.
5

When the cable 12 is slack, the adjacent elements 6 can be displaced into relatively inclined positions. When the cable 12 is tensioned, the mating surfaces of adjacent elements provide a
10 relatively large area of contact between elements 6 and so the frictional force inhibiting relative movement is relatively large.

While the frictional force between two elements can be increased by roughening, the
15 surfaces, the sharp edges produced by such roughening makes relative movement between the elements difficult to effect and in any case such sharp edges will soon be worn smooth again with use.

In the case of the contacting surfaces of
20 the elements 6, however, special treatment of these surfaces allows relative movement between the elements to be easily effected and produces a high clamping action under low tension conditions in the cable.

25 The mating contacting surfaces of the elements 6 (which are preferably of steel) are treated with a tungsten carbide electrode. The treatment involves the creation of a series of explosive sparks between the element and the tungsten
30 carbide electrode. Because of the ionisation of the gas in the gap between the electrode and the element, minute particles of tungsten and tungsten carbide are carried across the gap and impinge upon the surface of the member 6 to be coated. This surface becomes
35 locally molten at the time and so the particle

-6-

becomes embedded in the surface.

The adhesion of particles deposited in this random way is particularly good and the deposited particles take the form of smooth curved flattish undulations with no rough edges.

5 The configuration of the surface is more clearly illustrated in Figures 5 and 6.

10 The scale of the surface in Figure 5 is approximately 30 μm (0.03 mm) to the centimetre, while the scale of the surface of Figure 6 is approximately 15 μm (0.015 mm) to the centimetre.

15 As can best be seen in Figure 5, the topography consists of a plurality of randomly positioned different sized craters with a scattering of smaller sized globules.

20 From the perspective view shown in Figure 6, the surface appears akin to that of a choppy sea in motion frozen at a selected instant in time. As can be seen, the surface comprises a mixture of large and small waves, the large waves corresponding to the craters and the small waves corresponding to the globules. It will be apparent that the surfaces of both the large and small waves are generally smooth.

25 The large waves have an average pitch (diameter) which can vary in the range of from 50 to 150 μm (0.05 to 0.15 mm). The small waves have an average pitch (diameter) which can vary in the range of from 0.3 to 0.7 μm (0.0003 to 0.0007 mm). The ratio of the size of the large waves to small waves 30 can vary over the range of from 500:1 to 70:1. The peak height of the waves (crest to trough) can be up to 8 μm (0.008 mm).

35 The formation of these topographic features results from local melting by the molten droplets impacting the surface and spreading laterally to

-7-

produce the smooth areas. Breakup of the molten material around the periphery gives rise to the formation of small globules. The smooth areas are seen to partially cover a microscopically much rougher underlying surface structure and in some cases to have been deposited on top of other previously formed smooth areas. The microscopically rougher surface consists of small craters and locally melted and resolidified material and has a generally rounded topography.

The smooth nature of the surfaces enables two similar contacting surfaces to slide easily relative to one another in the absence of a load or pressure. When the surfaces are forced together under pressure, the peaks of the waves in one surface lock into the troughs of the waves in the other surface (and vice versa) in a random fashion and this provides a very rigid clamping action to inhibit relative sliding between the surfaces.

With the co-acting surfaces of the elements 6 coated in this manner, relative movement between them is easily effected when the cable is only under light tension and a good and effective clamping action is effected by producing only a moderate increase in the tension of the cable.

This clamping action is more effective because as indicated hereinbefore the flattish undulations on one of the contacting surfaces of one element fall into the hollows between the flattish undulations on the other element and so if relative movement between the contacting surfaces is to take place, not only must frictional forces be overcome but also the forces required in stretching the cable to allow the undulations of one element to ride over those of the other element.

-8-

Advantageously, the average height of the undulations is arranged to be in excess of 0.005 mm and the average surface area of each undulation is arranged to be less than 0.3 mm².

5 It will be appreciated that similar surfaces could be produced by liquid spray coating with other metals and also refractories such as alumina or zirconia. Liquid spray coating processes involve using materials of high melting point which
10 are then liquified in or at the exit of a spray gun. Such coatings all have smooth globules and rely for adhesion on the fact that they are just molten when they reach the surface onto which they cling.

In yet another modification, the elements 6
15 could each be made of alumina and the coating surfaces sandblasted to produce a surface structure having the required characteristics.

The multi-arm support shown in Figure 3 includes an upstanding support member 50 supporting a
20 holder 52 through two linked arms 54 and 56. One clamping assembly 60 couples the arms 54 and 56 while another clamping assembly 58 couples the arm 54 to the upstanding support 50.

The two clamping assemblies 58 and 60 are
25 similar and so only one is shown in more detail in Figure 4.

As shown, the arms 54 and 56 terminate in respective cup-shaped end portions 54A and 56A and are so orientated that the rims of the end portions
30 face one another. A disc 62 is located between the facing rims. A bolt 64 passes centrally through the two cup-shaped end members 54A and 56A and a wing nut 56 screw-threadedly engages the nut 64. By turning the wing nut 66 the clamping assembly can be
35 tightened or loosened.

-9-

The mating surfaces of the cup-shaped end portions 54 and 56 and the disc 62 all have surface profiles such as are described in connection with the mating surfaces of the elements 6 of the 'snake' 5 clamping assembly of Figure 2. The materials of the surfaces can also be the same.

In another modification of the snake, the individual links, instead of defining balls and sockets to provide the contacting surfaces, can take 10 the form of a series of cylindrical members in which each alternate member is positioned at right angles to each intervening member. Thus, each intervening member is axially threaded and each alternate member diagonally threaded to accommodate the cable 12.

-10-

CLAIMS

1. A clamping arrangement comprising two relatively slideable elements arranged to be urged together to lock the two elements against relative sliding movement, the contacting surfaces of each element having a topography consisting of randomly positioned smooth surfaced waves, the majority of waves falling into one of two different size ranges, the ratio of the two size ranges being greater than 70:1, whereby to allow relative sliding of the elements when the pressure urging the members together is relaxed.
2. An arrangement according to Claim 1, wherein the topography of each said surface is generated by causing globules of molten material to impinge upon and adhere to said elements.
3. An arrangement according to Claim 2, wherein said globules are produced by spark erosion treatment of said elements with a tungsten carbide electrode.
4. An arrangement according to any preceding Claim, wherein the average pitch of the waves in the larger of said size ranges lies in the range of from 50 to 150 μm .
- 25 5. An arrangement according to any preceding Claim, wherein the average pitch of the waves in the smaller of said size ranges lies in the range of from 0.3 to 0.7 μm .
- 30 6. An arrangement according to any preceding Claim, wherein the average crest to trough dimension of the waves exceeds 0.005 mm.
- 35 7. A clamping arrangement according to any preceding Claim, comprising a plurality of said elements threaded on a filament to define a flexible snake, the drawing of said filament urging said

-11-

elements together to hold the snake in the attitude adopted by the elements at the time of said drawing action.

8. A clamping arrangement comprising two
5 contacting members movable relative to one another,
the contacting surface of each member having a
randomly undulating but substantially smooth surface
profile.

9. An arrangement according to Claim 8,
10 wherein each said contacting surface comprises a
random distribution of substantially smooth flat
undulations of different sizes adhering to its
contacting member.

10. An arrangement according to Claim 9,
15 wherein each undulation and the local area of contact
with a said member are each rendered molten to effect
adhesion between the undulation and the member.

11. An arrangement according to Claim 9 or to
Claim 10, wherein the dimension of each undulation in
20 a direction normal to the contacting surface is in
excess of 0.005 mm.

12. An arrangement according to any one of
Claims 8 to 11, wherein the average surface area of
each undulation is arranged to be less than 0.30 mm.
25

13. An arrangement according to any one of
Claims 8 to 12, wherein each undulation is of a
material selected from the group consisting of
tungsten, tungsten carbide, alumina and zirconia.

14. A snake clamping assembly comprising a
30 plurality of elements threaded onto a tensionable
filament each element having a spherical head at one
axial end and a corresponding part-spherical recess
at its opposite axial end, the head of each element
being arranged to engage the recess of its adjacent
35 element, the contacting surfaces of said elements

-12-

having a randomly undulating but substantially smooth profile, and tensioning means for tensioning the threaded elements together along the filament, whereby to lock the elements in the relative attitudes in which they lie at that time.

5 15. An assembly according to Claim 14, wherein the contacting surfaces of said elements are formed by globules of tungsten or tungsten carbide.

10 16. A multi-arm support in which adjacent arms are secured together by a clamping arrangement, each clamping arrangement comprising at least two members urged into contact with one another and wherein the contacting surfaces of each said member comprises a randomly undulating but substantially smooth surface.

15 17. A multi-arm support according to Claim 16, wherein the clamping arrangement has a third member arranged to lie between said two first mentioned members.

20 18. A multi-arm support according to Claim 16 or to Claim 17, wherein said contacting surfaces of said elements are formed by globules of tungsten or tungsten carbide.

25 19. An arrangement or assembly according to Claim 8, Claim 14 or to Claim 16 wherein the effective part of the surface has smooth waves or undulations having a pitch in the range of 0.3 to 0.7 μm .

0167345

1/3

FIG.1

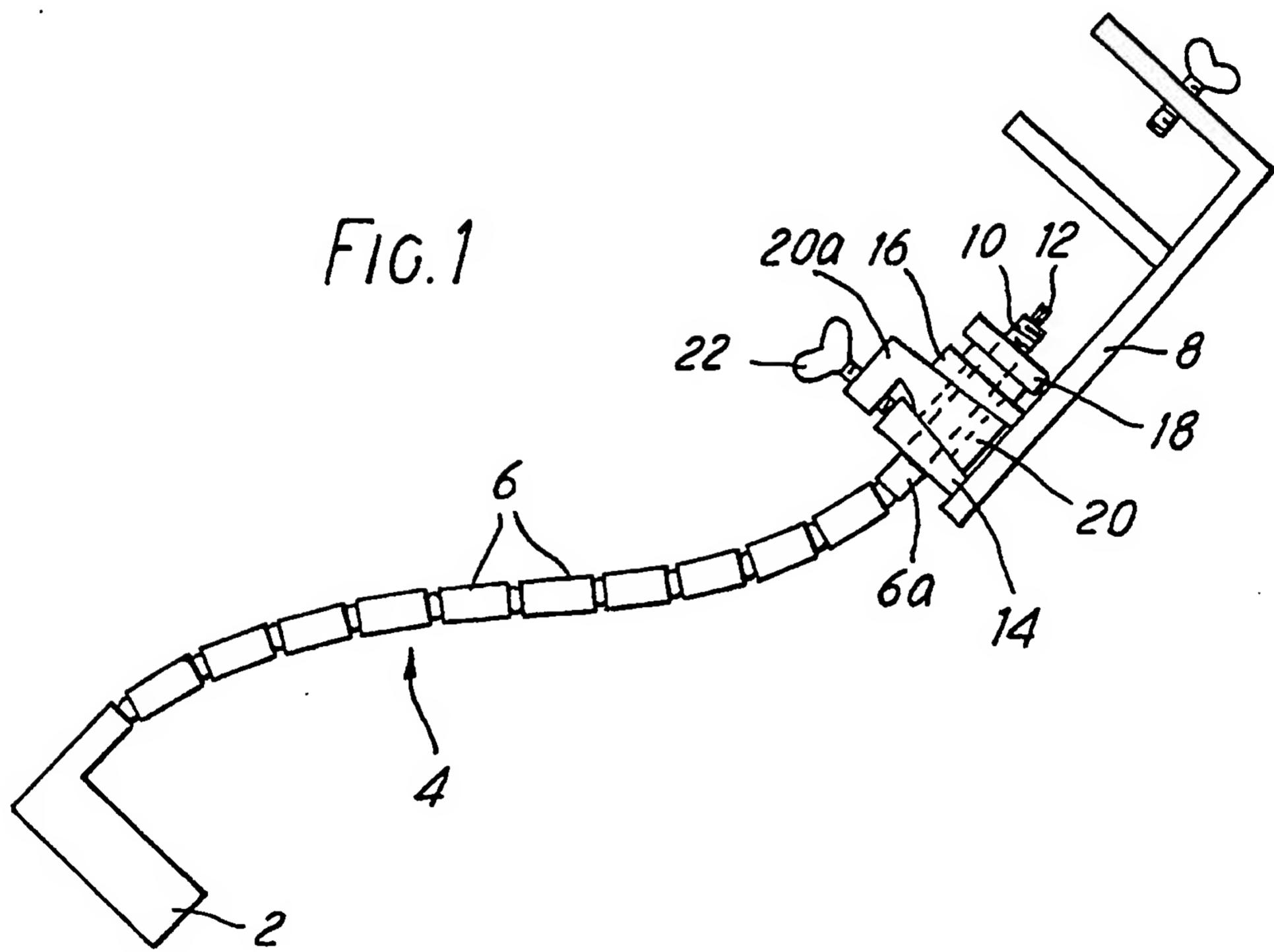
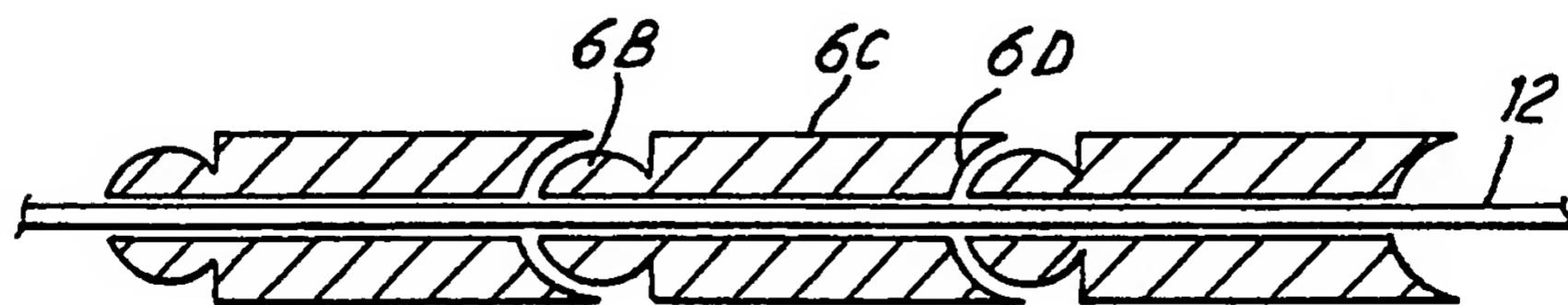


FIG.2



0167345

2/3

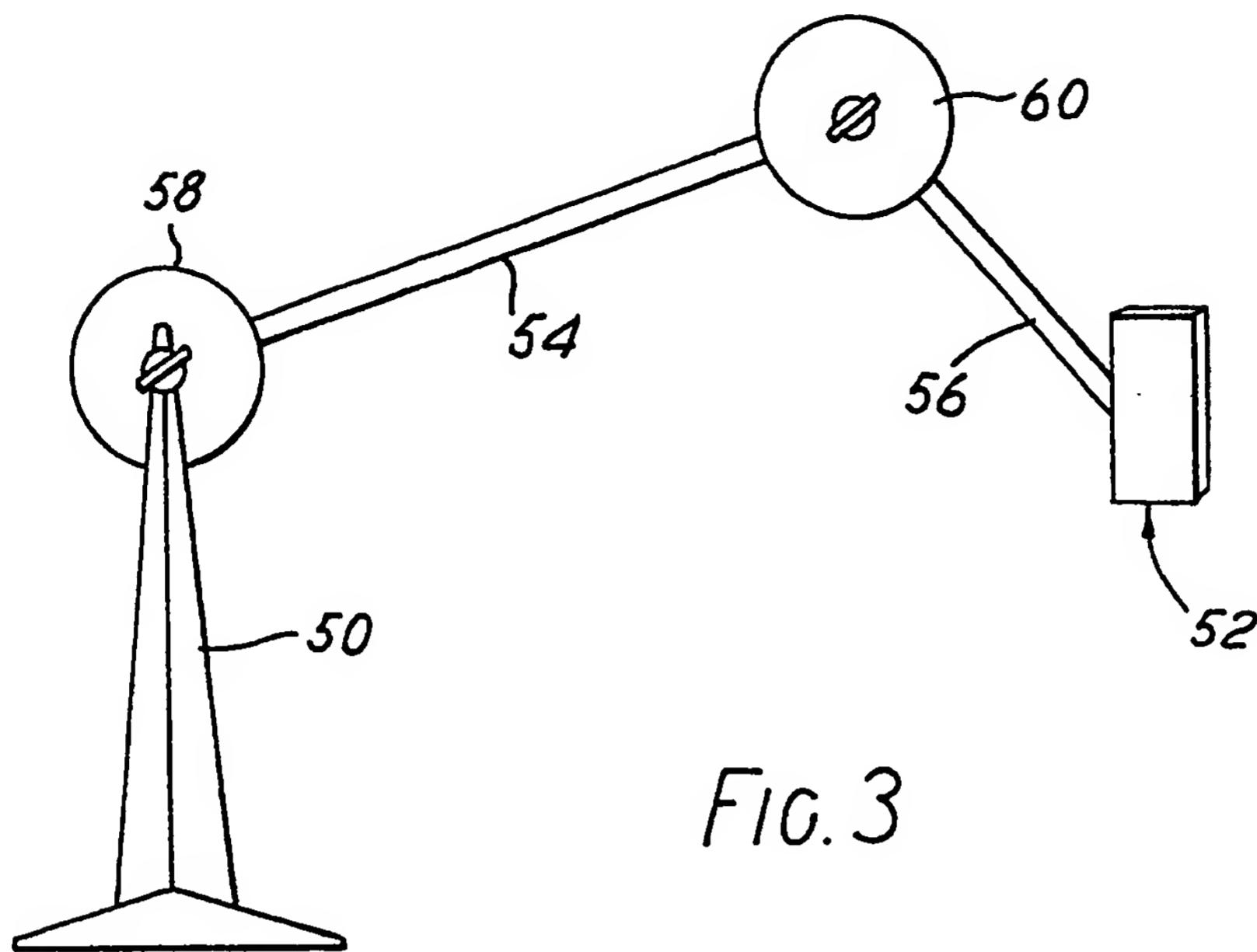


FIG.3

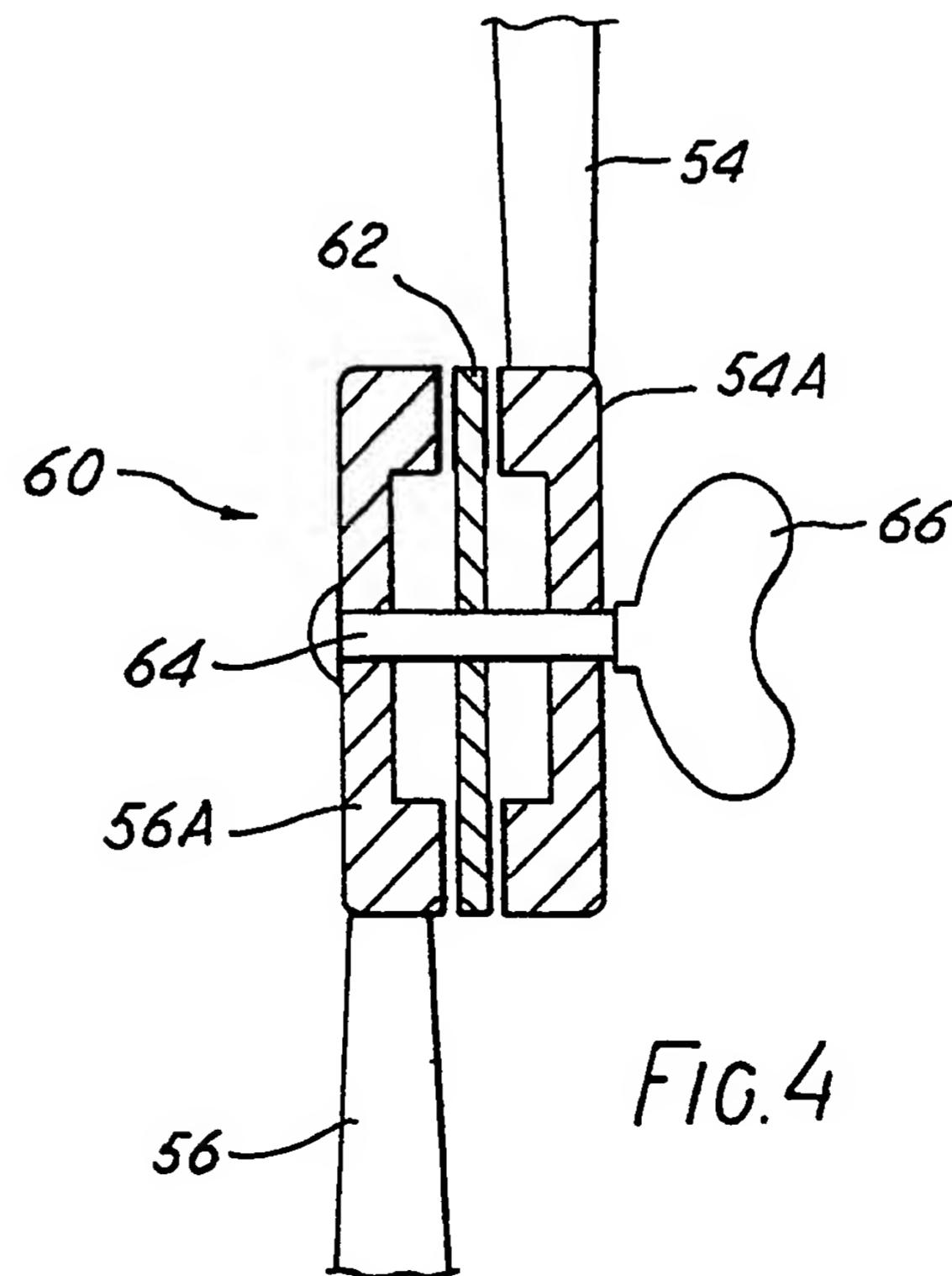


FIG.4

0167345

3/3

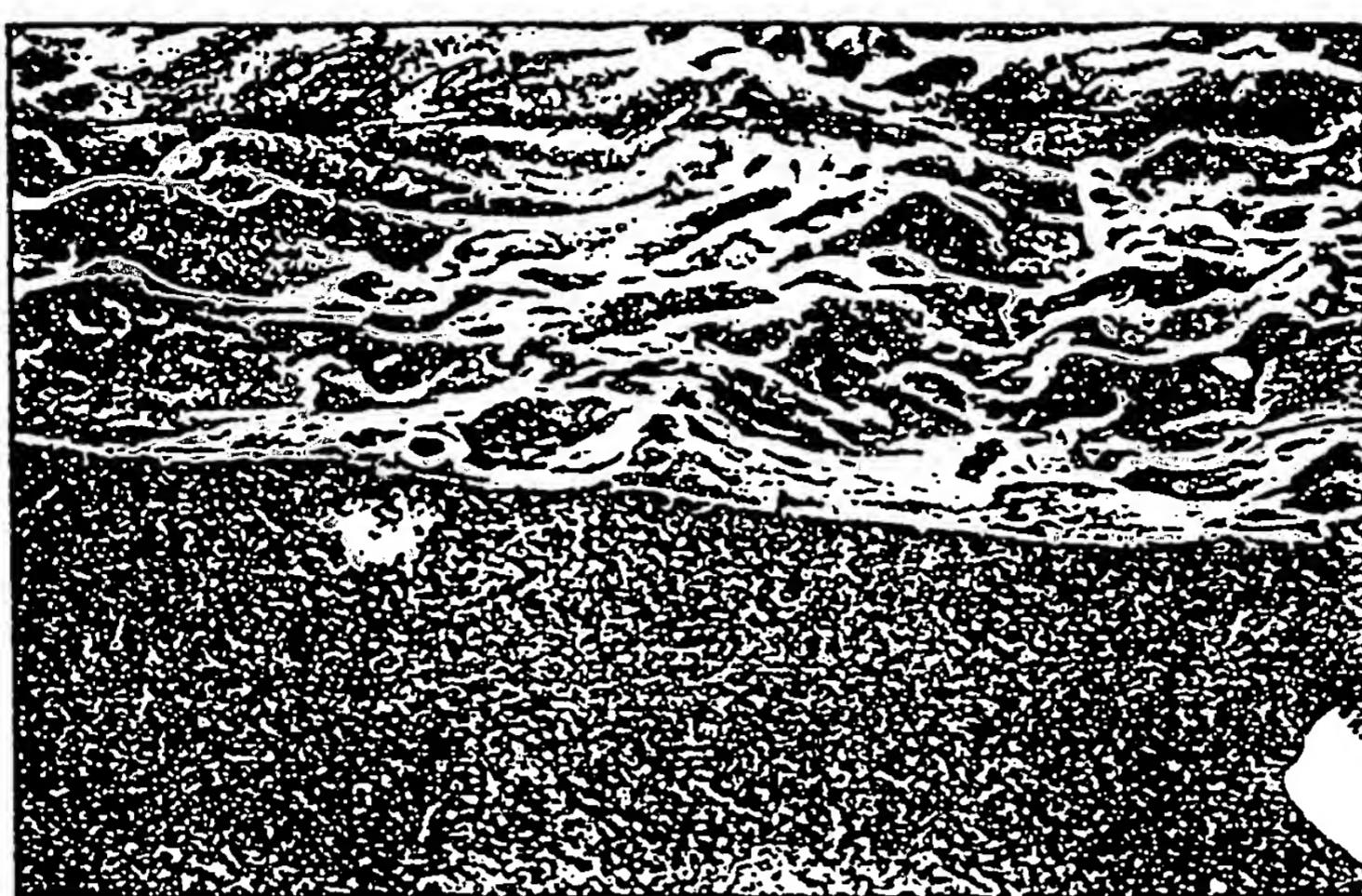


FIG.5

BEST AVAILABLE COPY

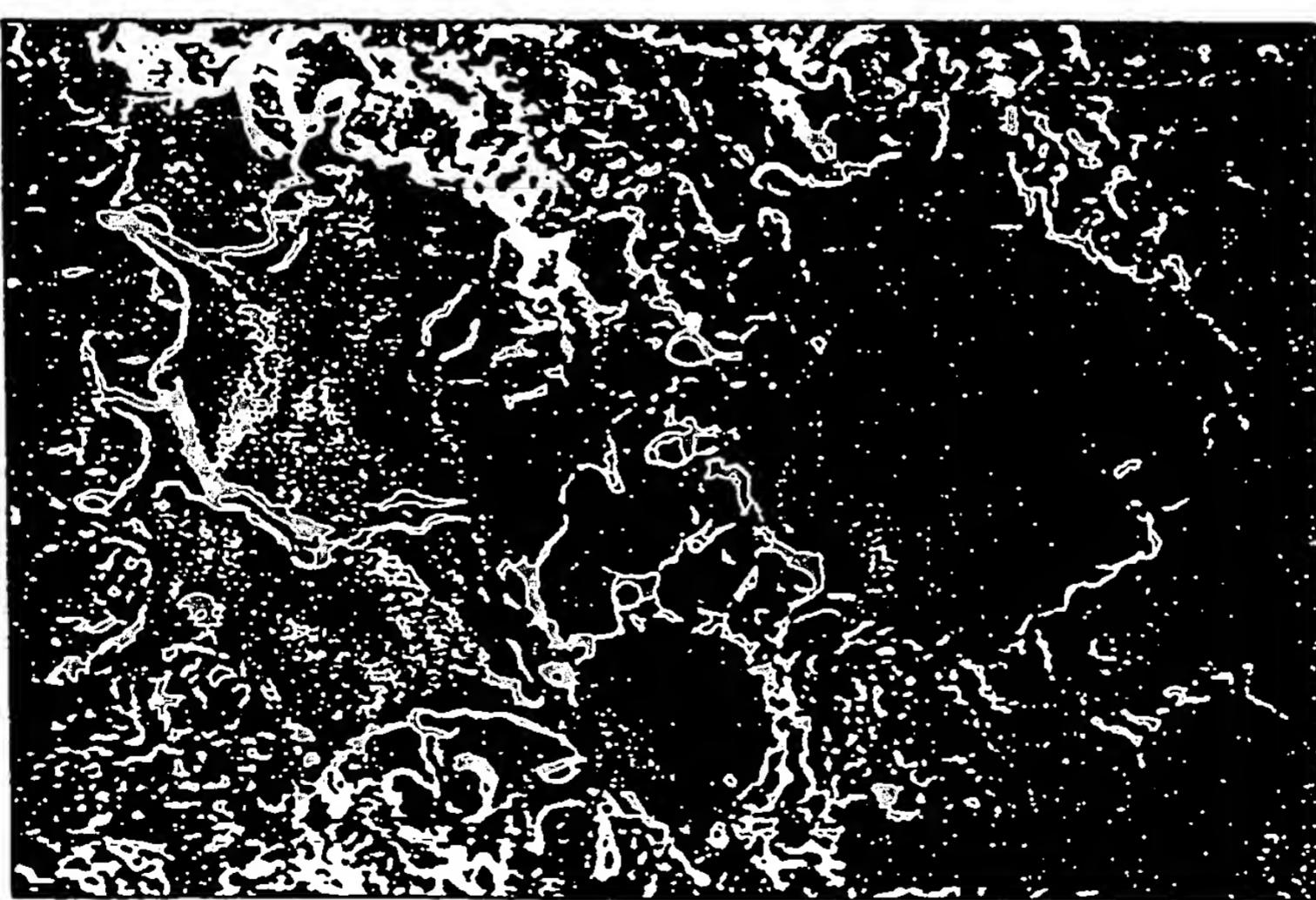


FIG.6



EUROPEAN SEARCH REPORT

| DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT | | | EP 85304539.1 |
|--|--|-------------------|--|
| Category | Citation of document with indication, where appropriate, of relevant passages | Relevant to claim | CLASSIFICATION OF THE APPLICATION (Int Cl 4) |
| A | DE - A - 1 750 252 (POLAR HYDRAULICS LTD.) * Page 1-6; fig. * -- | 1,7,8, 14 | F 16 B 2/00 |
| A | DE - B - 2 514 496 (OLYMPUS OPTICAL CO., LTD.) * Totality * -- | 1,7,8, 14 | |
| D,A | GB - A - 1 156 772 (A.E. GAUTIER) * Totality * -- | 1,8 | |
| A | GB - A - 1 462 735 (MICHELIN) * Claims; fig. * -- | 1,8 | |
| A | GB - A - 1 436 703 (F. FLETCHER) * Page 2, lines 35-121; fig. 1-3,5 * -- | 1,8 | TECHNICAL FIELDS SEARCHED (Int Cl 4), F 16 B A 61 B |
| A | EP - A1 - 0 094 520 (J.W.O. HÖISETH) * Claim 1; fig. 1 * -- | 1,8 | |
| A | DD - A - 85 883 (E. GOMILLE et al.) * Page 4, line 15 - page 7 * -- | 1,8 | |
| A | CH - A5 - 640 313 (G. GENTILE) * Totality * ---- | 1,8 | |
| The present search report has been drawn up for all claims | | | |
| Place of search | Date of completion of the search | Examiner | |
| VIENNA | 13-08-1985 | HOFBAUER | |
| CATEGORY OF CITED DOCUMENTS | | | |
| X : particularly relevant if taken alone | T : theory or principle underlying the invention | | |
| Y : particularly relevant if combined with another document of the same category | E : earlier patent document, but published on, or after the filing date | | |
| A : technological background | D : document cited in the application | | |
| O : non-written disclosure | L : document cited for other reasons | | |
| P : intermediate document | & : member of the same patent family, corresponding document | | |



Europäisches Patentamt
European Patent Office
Office européen des brevets



Veröffentlichungsnummer: **0 432 560 A2**

(12)

EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG

(21) Anmeldenummer: **90122580.5**

(51) Int. Cl.⁵ **A61B 19/00**

(22) Anmeldetag: **27.11.90**

(30) Priorität: **13.12.89 DE 3941108**

(43) Veröffentlichungstag der Anmeldung:
19.06.91 Patentblatt 91/25

(84) Benannte Vertragsstaaten:
BE DE FR GB NL

(71) Anmelder: **Richard Wolf GmbH**
Pforzheimer Strasse 32
W-7134 Knittlingen(DE)

(72) Erfinder: **Buess, Gerhard, Prof.Dr.**

Klostermühle 7
W-7400 Tübingen(DE)
Erfinder: **Melzer, Andreas**
Zugspitzstrasse 15
W-6200 Wiesbaden(DE)
Erfinder: **Gutt, Carsten N.**
Forsterstrasse 14
W-6500 Mainz(DE)

(74) Vertreter: **Wilcken, Thomas, Dipl.-Ing. et al**
Musterbahn 1
W-2400 Lübeck(DE)

(54) Instrumentensatz zum Verschliessen von Hohlorganen und Wunden.

(57) Der beschriebene Instrumentensatz zum Verschließen von eröffneten Hohlorganen und Wunden besteht aus einem Außentubus (1) und einem unlösbar mit diesem festgelegten Innentubus (2) sowie Kanälen (13) für hindurchzuführende Zangen zum Festhalten des Hohlorgans oder der Wundränder und aus einer durch den Innentubus (2) hindurchzuführenden Arbeitsoptik (15) mit Kanal zur Hindurchführung von Hilfsinstrumenten. Die Weiterentwicklung dieses Instrumentensatzes kennzeichnet sich dadurch, daß zwischen dem Außentubus (1) und dem distal über den Außentubus vorragenden Innentubus (2) mindestens zwei Kanäle (13) für Haltezangen (8) verlaufen, daß eine durch den Innentubus (2)

einführbare Beobachtungsoptik (14) und eine Aspirationssonde (16) mit herausnehmbarer Punktionsnadel (17) vorgesehen sind, daß Dilatatoren (21.26) zum Aufweiten einer Incision in einem Hohlorgan oder der Wunde gegen die Sonde (16) austauschbar sind und daß die Beobachtungsoptik (14) gegen die Arbeitsoptik (15) austauschbar vorgesehen ist, die im Innentubus (2) lösbar fixierbar und mit einem Clipapplikator (28-33) mit einem auf ihn distal aufschiebbaren und distalwärts abgebaren Clip (34) zum Verschließen eines eröffneten Hohlorgans oder einer Wunde versehen ist (Figur 1).

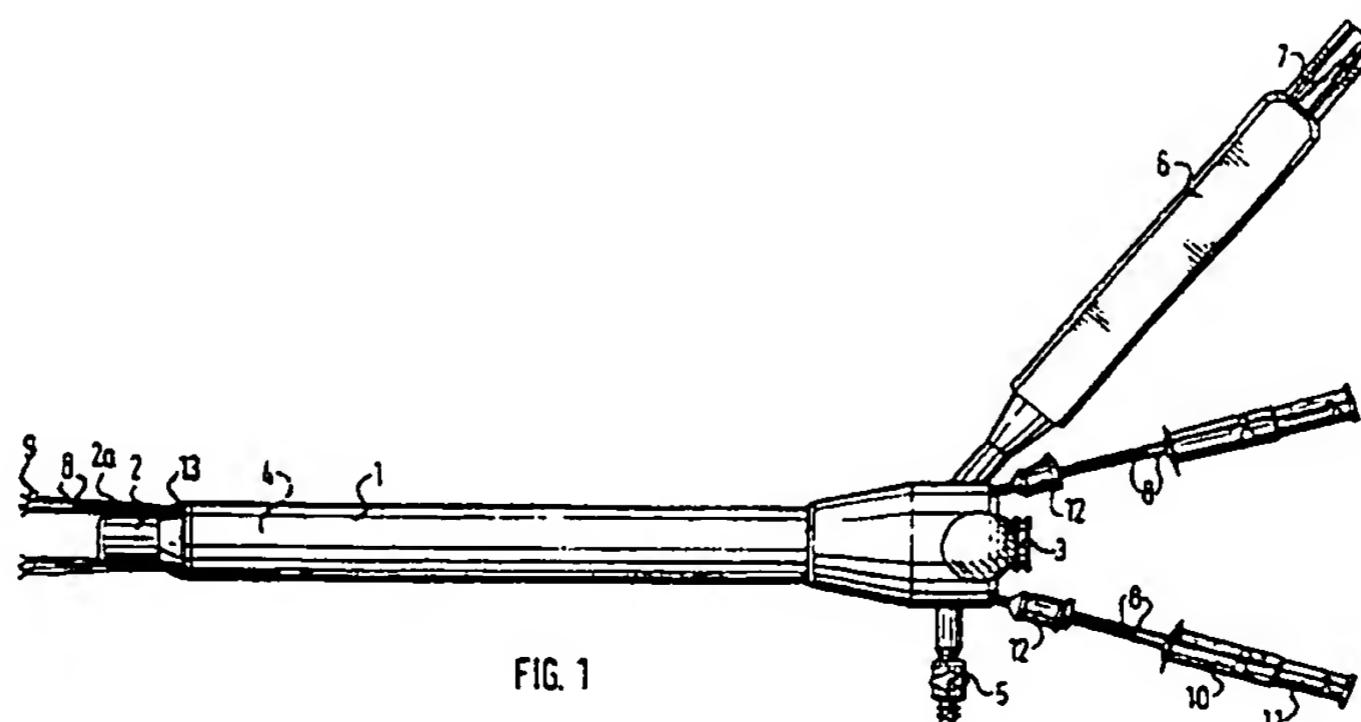


FIG. 1

EP 0 432 560 A2

INSTRUMENTENSATZ ZUM VERSCHLIESSEN VON HOHLORGANEN UND WUNDEN

Die Erfindung geht aus von einem Instrumentensatz zum Verschließen von eröffneten Hohlorganen und Wunden, bestehend aus einem Außentubus und einem unlösbar mit diesem festgelegten Innentubus sowie Kanälen für hindurchzuführende Zangen zum Festhalten des Hohlorgans oder der Wundränder und aus einer durch den Innentubus hindurchzuführenden Arbeitsoptik mit Kanal zur Hindurchführung von Hilfsinstrumenten.

Ein solcher Instrumentensatz ist in der DE-PS 35 04 292 beschrieben. Dieser Instrumentensatz zur perkutanen Gallensteinentfernung besteht aus einem festlegbaren Außentubus mit Kanälen für durchzuführende Zangen zum Festhalten der Gallenblase und aus einem Innentubus für eine durchzuführende Arbeitsoptik und zur Hindurchführung von Instrumenten für die Entfernung von Gallensteinen.

Durch die Anordnung der Zangenkanäle auf der Trokarhülse als Außentubus ist nur eine ungenügende Reinigung, Desinfektion und Sterilisation möglich, und es besteht keine Möglichkeit, den zu ergreifenden Gewebeteil der Gallenblase einwandfrei sicher zu halten und entsprechend den Anforderungen manipulieren und die verhältnismäßig groß vorzunehmende Inzision der Gallenblase nach der Entfernung der Gallensteine wieder einwandfrei dicht verschließen zu können.

Des weiteren ist bekannt, Wunden mit Klammern, die mit entsprechenden Klammergeräten appliziert werden, zu verschließen, und es sind auch solche Klammergeräte für den Einsatz bei endoskopischen Eingriffen bekannt. In der DE-OS 37 13 830 ist ein solches Klammergerät für den Wundverschluß mit Klammer beschrieben, das durch den Instrumentenkanal eines Laparoskopes einführbar ist. Bei diesem Klammergerät ist die Biegebewegung wenigstens eines der Biegeglieder längs des Schaftes gerichtet, und die Druckelemente der Biegeglieder sind seitlich zueinander versetzt. Hierdurch wird eine kleine Bauweise dieses Klammergerätes erreicht, so daß es bei einem Laparoskop einsetzbar ist.

Die Aufgabe der Erfindung besteht darin, einem Instrumentensatz der einleitend angeführten Art zu verbessern, um unter Vermeidung der genannten Nachteile vor allen Dingen einen sicheren Verschluß von eröffneten Hohlorganen oder Wunden, wie z. B. der inzisierten Gallenblase, zu erreichen, ohne daß ein weiterer Einstich in die Körperhöhle für die Einführung eines entsprechenden Verschließinstrumentes vorgenommen werden muß.

Diese Aufgabe wird durch die Merkmale des Anspruches 1 gelöst. Bevorzugte Ausgestaltungs-

merkmale der erfindungsgemäßen Lösung sind in den Unteransprüchen angeführt.

Durch die Lösung nach der Erfindung ist es möglich, das Gewebe des Hohlorgans oder der Wunden nach Einführen des Instrumentes aus Außentubus und Innentubus mit Festhaltezangen unter Beobachtung mittels einer Arbeitsoptik durch die Bauchdecke hindurch in die Körperhöhle an das Hohlorgan heranzuführen und das Gewebe des Hohlorgans an zwei, vorteilhaft an vier sich diagonal gegenüberliegenden Stellen durch die Zangen sicher zu erfassen und festzuhalten. Sodann kann die Inzision mittels einer Aspirationssonde mit Punktionsnadel durchgeführt und die Inzision durch Dilatatoren aufgeweitet und anschließend durch den Clipapplikator verschlossen werden. Durch die Ausbildung des Instrumentensatzes gemäß der Erfindung ist eine einwandfreie Reinigung, Desinfektion und Sterilisation aller seiner Teile möglich. Das sicher erfaßte Gewebe der Gallenblase kann einfach manipuliert, und nach dem Entfernen von Gallen steinen kann der Einschnitt in der Gallenblase mittels der Inzisionsnadel wieder mittels eines Applikators und eines Clips sicher verschlossen werden.

Die Erfindung ist nachstehend im einzelnen anhand der Zeichnung erläutert. Es zeigen:

- Figur 1
eine Seitenansicht des Außentubus mit Innentubus und Festhaltezangen,
- Figur 2a + 2b
in Seitenansicht das vergrößerte Ende eines Clipapplikators mit geöffnetem und geschlossenem Maul,
- Figur 2c
den gleichen Clipapplikator mit distalwärts vorgeschobenem Außenschaft,
- Figur 3
einen Clip, gesehen in Richtung gegen dessen offenes Ende,
- Figur 4
eine Stirnansicht gegen das distale geschlossene Ende des Applikatormaules,
- Figur 5a + 5b
einen ersten Dilatator in zwei um 90° versetzten, vergrößerten Seitenansichten,
- Figur 6
die Seitenansicht eines zweiten Dilatators,
- Figur 7
eine Seitenansicht einer üblichen

Figur 8

Beobachtungsoptik.
eine Seitenansicht einer bekannten Arbeitsoptik und

Figur 9

eine Seitenansicht einer Aspirationssonde mit Punktnadel und ankuppelbarem, umschaltbarem Spül- und Sauganschluß.

Der dargestellte Instrumentensatz besteht nach Figur 1 aus einem Außentubus 1 mit darin unlösbar festgelegtem Innenbus 2, der distale Öffnungen 2a zur Kontrolle der korrekten Lage des über den Innenbus 2 zu ziehenden Gewebes aufweist, distal gegenüber dem Außentubus vorspringt und der einen proximal durch eine Dichtung 3 abgedichteten Kanal 4 aufweist. Durch einen verschließbaren Anschlußstutzen 5 besteht die Möglichkeit über den Kanal 4 in eine Körperhöhle Gas oder eine Spülflüssigkeit einzuführen und letztere mit etwaigen Sekreten oder dergleichen abzusaugen. Der Außentubus 1 ist proximal mit einer Handhabe 6 versehen, deren starre Verlängerung 7 an einer feststehenden Vorrichtung, z. B. mittels eines verriegelbaren Gelenkarmes oder dergleichen an einem Operationstisch, befestigt werden kann, um den Tubus bzw. das gesamte Instrument für den Eingriff ortsfest halten zu können.

Zwischen Außen- und Innenbus verlaufen zwei, vorteilhaft vier sich im Rechteck diagonal gegenüberliegende Kanäle, durch die halbstarr ausgebildete Zangen 8 zum Festhalten der Gallenblase verlaufen, deren vorzugsweise beide hakenförmig ausgebildete, in einer Nut geführte Maulschenkel 9 durch proximale, federvorgespannte Handgrifftüle 10 und 11 betätigbar sind. Die Zangen 8 durchlaufen proximale Dichtungen 12 der Kanäle 13 und verlaufen an ihren distalen und den proximalen Enden im Winkel zur Längsachse des Tubus 1 nach außen, um einerseits das Gewebe bezüglich seiner Lage relative zum Maulteil des Applikators manipulieren zu können und um andererseits die Handhabung zu erleichtern.

Der Instrumentensatz besteht weiter aus einer bekannten Beobachtungsoptik 14 (Fig. 7) und einer Arbeitsoptik 15 (Fig. 8) mit durchlaufendem Kanal für durchzuführende Instrumente und weiter aus einer Aspirationssonde 16 nach Fig. 9, durch deren Schaft eine ankuppelbare Punktnadel 17 mit proximalem Schlauchanschluß 18 geführt ist und die proximal über einen umschaltbaren Anschluß 19 an eine Zufuhr und Abfuhr einer Spülflüssigkeit anschließbar ist.

Das Sondenrohr 16a ist distal mit einer Führungsverdickung 20 versehen.

Der Instrumentensatz besteht weiter aus zwei Dilatatoren gemäß den Figuren 5a, 5b und 6 und aus einem Clipapplikator nach den Figuren 2 und

4.

Der erste Dilatator 21 nach Fig. 5a und 5b besteht aus zwei durch ein Gelenk 22 verbundenen Kegelhälften 23 und 24, die durch einen Scherengriff 25 spreizbar sind. Der zweite Dilatator 26 weist einen starren Kegel 27 auf und ist mit einem durchlaufenden Kanal für eine Beobachtungsoptik 14 nach Fig. 7 versehen, die mit dem Dilatator zusammengekuppelt werden kann.

Der Clipapplikator nach Figur 2 bis 4 besteht aus einem Schaft 28, in dessen distalem Ende die beiden Maulschenkel 29 durch eine proximale, nicht dargestellte Handhabe verschwenkt werden. Die Maulschenkel 29 werden in der Schließlage parallel im Abstand durch seitliche Anschlagpaare 30 gehalten und sind mit zueinandergekehrten Zähnen 31 versehen. Auf dem Schaft 28 ist ein Außenschaft 32 mit distalem V-förmigen Ausschnitt 33 längsverschiebbar gelagert, durch die ein deformierbarer, auf dem Schaft 28 bis hinter das Maultgelenk aufgeschobener Clip 34 in eine Applikationsstellung nach Fig. 2b und schließlich zum Schließen des dilatierten Gallenblaseneinschnittes plastisch verformt wird, wie noch näher erläutert wird.

Der Clip 34 ist mit einer Durchbrechung 35 versehen, durch den der Applikator zum Übergreifen der beiden Anschläge mit leicht geöffnetem Maul hindurchschiebbar ist, bis er eine Lage nach Fig. 2a erreicht hat. Der Clip ist weiter mit nach innen gerichteten Vorsprüngen 36 versehen, die beim distalwärigen Vorschub des Clips durch den Außenschaft 32 in die Applikationsstellung nach Fig. 2b gegen die Anschläge 30 der Maulschenkel 29 zur Anlage kommen. Die beiden Clipschenkel 37 sind auf den einander zugekehrten Innenseiten verzahnt.

Die Arbeitsweise des vorbeschriebenen Instrumentensatzes nach der Erfindung ist folgende.

Durch die Bauchdecke wird das Instrument nach Figur 1 zusammen mit der Arbeitsoptik nach Fig. 8 und der Aspirationssonde nach Fig. 9 in die Körperhöhle eingeführt, und es wird dann die Gallenblase unter Beobachtung mittels der vier Zangen 8 an vier im Rechteck liegenden Stellen erfaßt und festgehalten. Sodann wird die Gallenblase durch die Punktnadel 17 inzisiert und eine bestimmte Menge Gallensaft abgesaugt. Nach dem vollständigen Einführen des distalen Sondenendes 20 des Spül- und Saugrohres 16a in die Gallenblase und nach Entfernen der Punktnadel 17 erfolgt ein Spülen der Gallenblase.

Anschließend erfolgt das Herausziehen des Sondenrohres 16a aus der Gallenblase und aus dem Kanal der Arbeitsoptik 15, und die Sonde wird durch den ersten Dilatator 21 nach Fig. 5a und 5b ersetzt, durch die die durch die Punktnadel 17 erfolgte Inzision der Gallenblase mittels des zu

spreizenden Dilatatorkegels 23,24 aufgeweitet wird. Anschließend wird der Dilatator 21 und die Arbeitsoptik 15 durch den zweiten Dilatator 26 mit der durch ihn hindurchgeführten Beobachtungsoptik 14 nach Fig. 7 ersetzt und die Inzision der Gallenblase weiter aufgeweitet, indem die durch die Zangen 8 erfaßte Gallenblase auf den Innentubus 2 aufgezogen wird. Die Zangen 8 sind dabei so um ihre Längsachse verdreht, daß die erfaßten Falten der Gallenblase eine Ebene parallel oder etwa parallel zum Umfang des Dilatators einnehmen.

Im Anschluß daran wird der zweite Dilatator 26 mit der Beobachtungsoptik 14 entfernt und durch die Arbeitsoptik 15 ersetzt, durch die hindurch nunmehr die Zertrümmerung und/oder Entfernung von Gallensteinen erfolgt.

Es wird anschließend der Clipapplikator nach Fig. 2a durch die aus dem Tubus 1,2 herausgenommene Arbeitsoptik mit geschlossenem Maul hindurchgeführt, worauf der Clip 34 durch den Außenschaft 32 in die Applikationsstellung nach Fig. 2b distalwärts geschoben wird. Anschließend ist der Außenschaft 32 weiter distalwärts zu schieben, so daß nunmehr die Schenkel des freigewordenen Clips 34 durch den V-förmigen Einschnitt 33 deformierend das Blasengewebe mittels der Clipverzahnung erfassen und zusammendrücken, wodurch nunmehr die Inzision einwandfrei verschlossen ist. Schließlich wird der Clipapplikator nach Zurückziehen des verschiebbaren Außenschaftes 32 geöffnet und mit der Arbeitsoptik herausgezogen, und sodann wird der Tubus 1,2 ebenfalls aus der Körperhöhle entfernt.

Ansprüche

1. Instrumentensatz zum Verschließen von eröffneten Hohlorganen und Wunden, bestehend aus einem Außentubus (1) und einem unlösbar mit diesem festgelegten Innentubus (2) sowie Kanälen (13) für hindurchzuführende Zangen zum Festhalten des Hohlorgans oder der Wundränder und aus einer durch den Innentubus (2) hindurchzuführenden Arbeitsoptik (14) mit Kanal zur Hindurchführung von Hilfsinstrumenten und dergleichen, dadurch gekennzeichnet, daß zwischen dem Außentubus (1) und dem distal über den Außentubus vorragenden Innentubus (2) mindestens zwei Kanäle (13) für Haltezangen (8) verlaufen, daß eine durch den Innentubus (2) einführbare Beobachtungsoptik (14) und eine Aspirationssonde (16) mit herausnehmbarer Punktionsnadel (17) vorgesehen sind, daß Dilatatoren (21,26) zum Aufweiten einer Inzision in einem Hohlorgan oder der Wunde gegen die Sonde (16) austauschbar sind und daß die Beobachtungsoptik (14) ge-

gen die Arbeitsoptik (15) austauschbar vorgesehen ist, die im Innentubus (2) lösbar fixierbar und mit einem Clipapplikator (28-33) mit einem auf ihn distal aufschiebbaren und distalwärts abgebaren Clip (34) zum Verschließen eines eröffneten Hohlorgans oder einer Wunde versehen ist.

2. Instrumentensatz nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß die zwischen Außen- und Innentubus (1,2) verlaufenden Kanäle (13) proximal nach außen abgewinkelt sind und eine Dichtung (12) für die proximal betätigbar, halbstarr ausgebildeten Haltezangen (8) aufweisen, deren jeweils in einer Nut geführten beiden distalen Maulteilbacken (9) hakenförmig ausgebildet sind.
3. Instrumentensatz nach Anspruch 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet, daß eine Ebene, die quer zur Ebene des Maules (9) der Haltezangen (8) verläuft, mit der Längsachse der Zangen einen Winkel bildet.
4. Instrumentensatz nach einem der Ansprüche 1 bis 3, dadurch gekennzeichnet, daß der durch den Innentubus (2) gebildete Kanal proximal durch eine Dichtung (3) abgedichtet und mit einem abschließbaren Hahn (5) zur Zu- und Abfuhr von Spülflüssigkeit oder Körperhöhlengas versehen ist.
5. Instrumentensatz nach einem der Ansprüche 1 bis 4, dadurch gekennzeichnet, daß der Außentubus (1) mit einer Handhabe (6) versehen ist, deren starre Verlängerung (7) festlegbar ist.
6. Instrumentensatz nach einem der Ansprüche 1 bis 5, dadurch gekennzeichnet, daß ein erster Dilatator (21) für die Aufweitung der vorgenommenen Inzision mittels der Punktionsnadel (17) aus einem in Achsrichtung geteilten Kegel (23,24) besteht, dessen gelenkig verbundene Hälften durch eine proximale Handhabe (25) spreizbar sind.
7. Instrumentensatz nach Anspruch 6, dadurch gekennzeichnet, daß die beiden Kegelhälften (23, 24) beidseitig mit sich gegenüberliegenden Vertiefungen (24a) versehen sind, in die die Wundkanten des eröffneten Organs oder die Wundränder der Wunde eingreifen.
8. Instrumentensatz nach Anspruch 1 bis 5, dadurch gekennzeichnet, daß neben dem Dilatator (21) nach Anspruch 6 oder 7 ein zweiter Dilatator (26) mit einem starren Kegel (27) und mit einem zentralen Kanal zur Durchführung

der mit dem proximalen Ende des Dilatators (26) kuppelbaren Beobachtungsoptik (14) vorgesehen ist.

9. Instrumentensatz nach Anspruch 1 und einem der Ansprüche 2 bis 8, dadurch gekennzeichnet, daß die Aspirationssonde (16) aus einer proximal mit einem Spül- und Saugrohr (16a) kuppelbaren Punktionsnadel (17) besteht und proximal mit einem umschaltbaren Schlauchanschluß (19) verbindbar ist und daß das Saugrohr (16a) am distalen Ende eine Rohrweiterung (20) aufweist. 5
10. Instrumentensatz nach Anspruch 1 und einem der Ansprüche 2 bis 9, dadurch gekennzeichnet, daß der Clipapplikator (28 bis 33) ein durch eine proximale Handhabe verschließbares Maul (29 bis 31) besitzt, dessen Maulschenkel (29) mit einander zugekehrten Greifzähnen (31) und jeweils beidseitigen Anschlagpaaren (30) für die Anlage der beiden Vorsprünge (36) des Clips (34) versehen sind und das proximalseitig des Zangenmaules ein in zwei gegenüberliegenden Nuten mit proximalwärts abnehmender Tiefe geführter, plastisch verformbarer Clip (34) aufschiebbar und lösbar festlegbar ist, der durch einen auf dem Applikator verschiebbaren Außenschaft (32) zum Verschließen des eröffneten Hohlorgans oder der Wunde verformbar und im Anschluß daran nach erfolgtem Öffnen der beiden Maulschenkel (29) durch den Applikator freigebbar ist. 15
20
25
30
11. Instrumentensatz nach Anspruch 10, dadurch gekennzeichnet, daß der vom Applikator (28 bis 33) durchgreifbare Clip (34) eine Ausnehmung (35) aufweist, die mit zwei gegenüberliegenden, gegen die Anschlagpaare (30) der Maulschenkel (29) durch Verschieben des Clips mittels dem Außenschaft (32) zur Anlage kommenden Vorsprüngen (36) versehen ist. 35
40
12. Instrumentensatz nach Anspruch 10 oder 11, dadurch gekennzeichnet, daß der auf dem Applikator (28 bis 33) längsverschiebbare Außenschaft (32) distal beidseitig mit einem V-förmigen Ausschnitt (33) versehen ist. 45

50

55

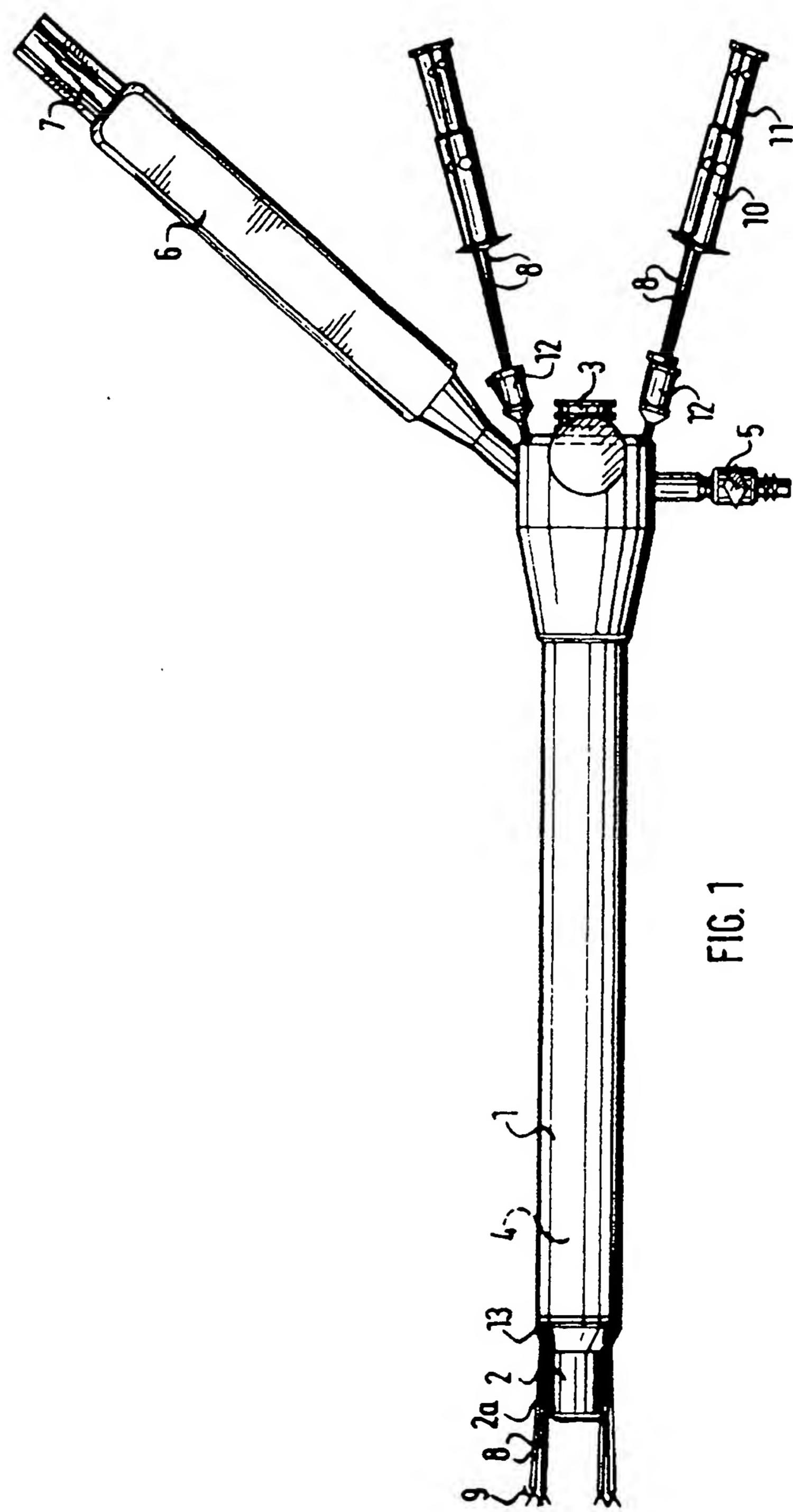


FIG. 1

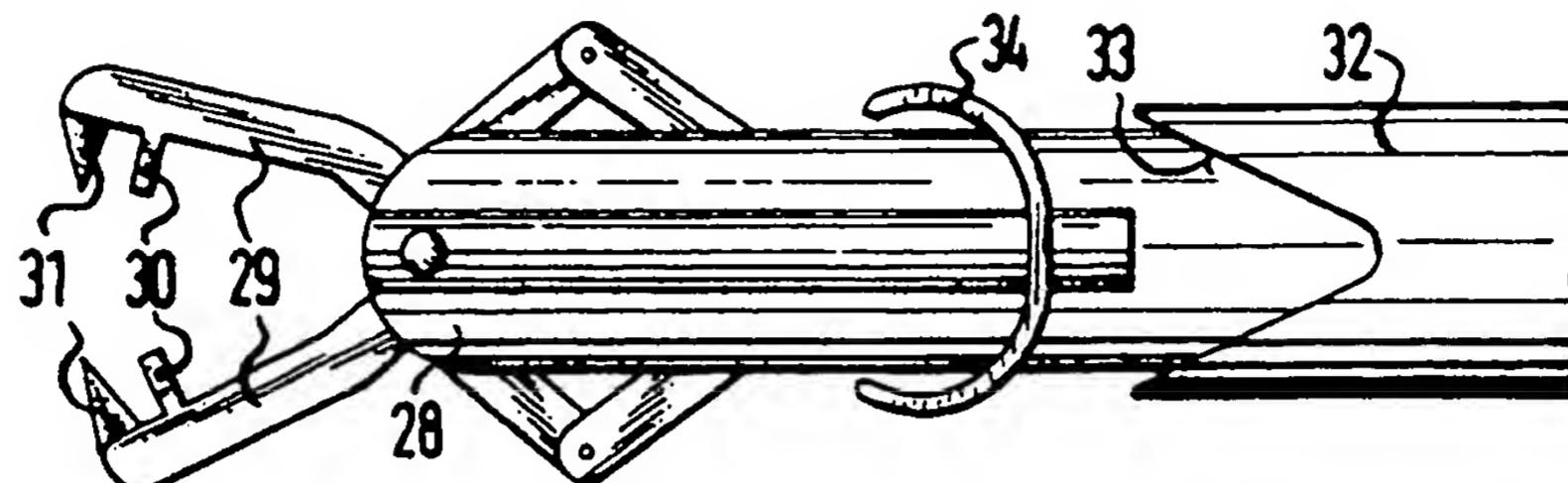


FIG. 2a

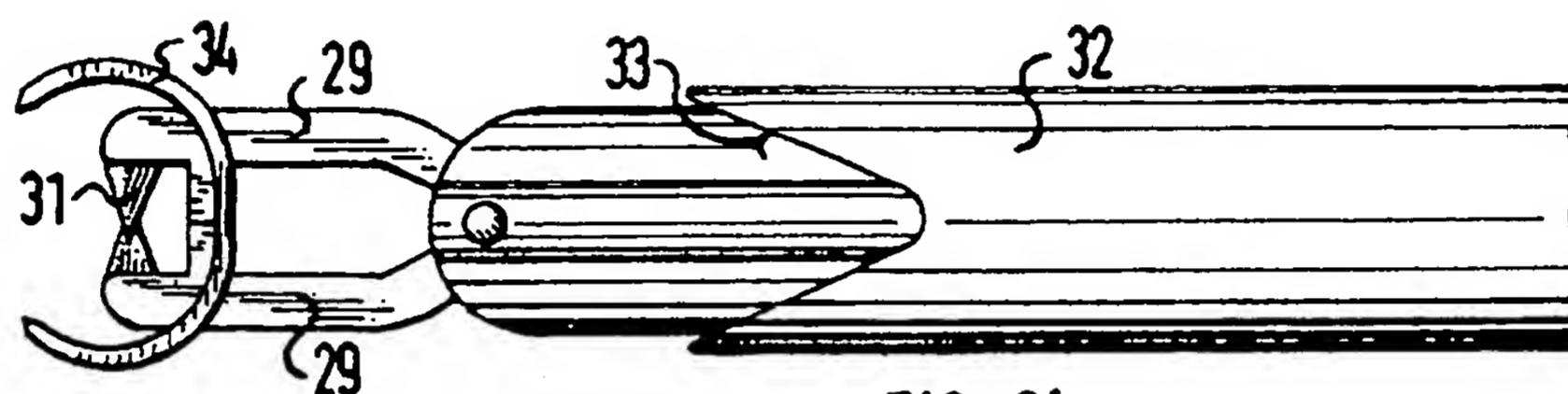


FIG. 2b

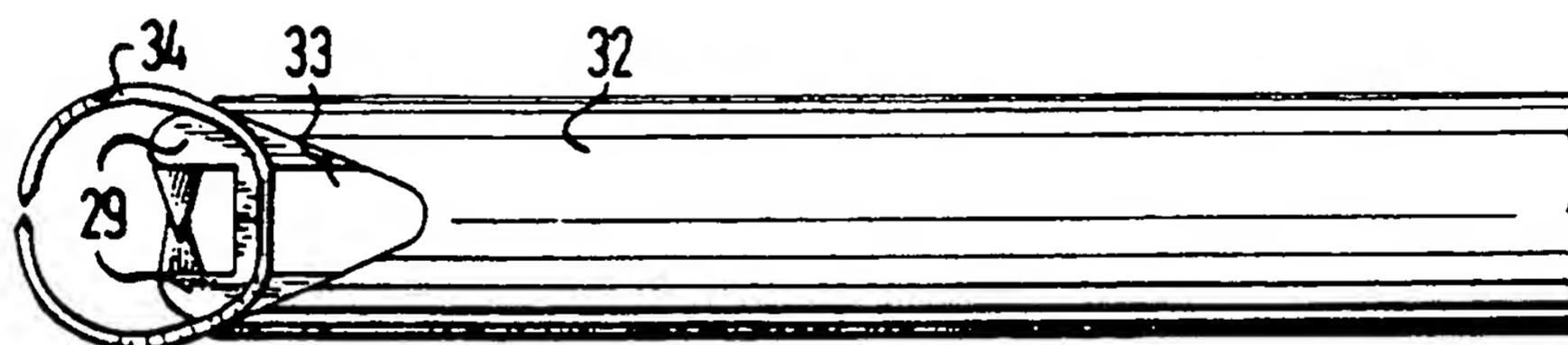


FIG. 2c

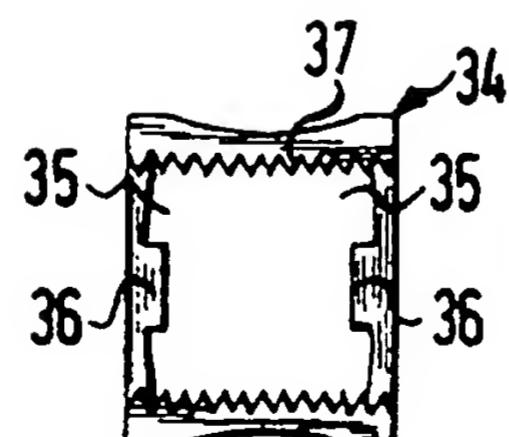


FIG. 3

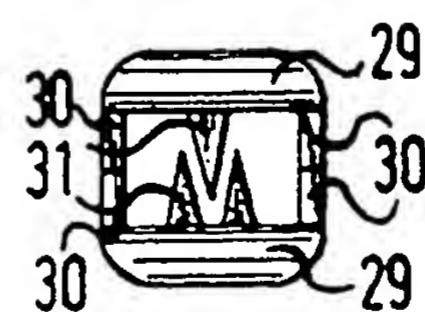
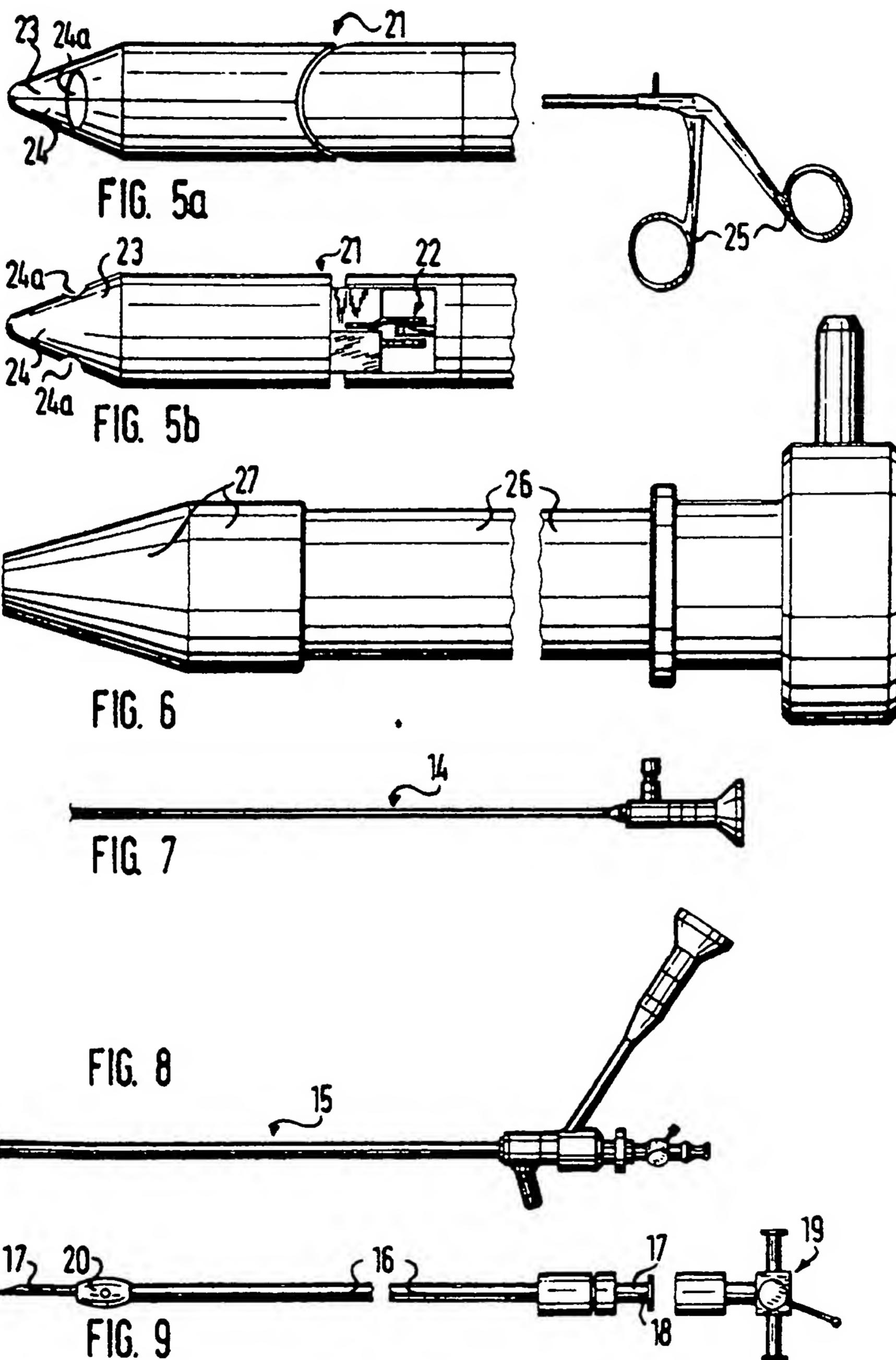


FIG. 4



**This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning
Operations and is not part of the Official Record**

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

- BLACK BORDERS**
- IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES**
- FADED TEXT OR DRAWING**
- BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING**
- SKEWED/SLANTED IMAGES**
- COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS**
- GRAY SCALE DOCUMENTS**
- LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT**
- REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY**
- OTHER:** _____

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.